

# Dimensionsanalyse

$$f(p_1, \dots, p_n) = 0 \iff f(\pi_1, \dots, \pi_d)$$

$p_j \hat{=}$  Physikalische Größen       $\pi_i \hat{=}$  dimensionslose Größen

jeder Dimensionslose Produkt

$$\pi = \prod_{j=1}^n p_j^{k_j} \quad \text{Exponenten } k_j \text{ nach denen wir suchen}$$

$$\text{Dimensionsloses Produkt } [\pi] = 1 = \prod [p_j]^{k_j}$$

Wobei  $[p_j] = \prod_{i=1}^m x_i^{a_{ij} k_j}$   
- Anzahl der Basisgrößen  
 - Dimensionsexponent  
 - i-te Basisgröße

$$\rightarrow [\pi] = 1 = \prod_{j=1}^n \prod_{i=1}^m x_i^{a_{ij} k_j} = 1$$

$$\rightarrow \text{LGS: } \sum_{j=1}^n a_{ij} k_j = 0 \quad \forall i = 1, \dots, m$$

$m$  Basisgrößen voneinander unabhängig  
 $\forall i = 1, \dots, m$

$$0 = \sum_{j=1}^n a_{ij} k_j \log(x_i) \neq 0$$

$m$  ist max. 7 ;  $n$  ist bis  $\infty$  groß

Einsubstanz LGS:

		$\text{Rg}(A) = n$	
$Ax = b$	1) $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$	$\det(A) \neq 0$	"bestimmtes LGS" $x = A^{-1}b$
	2) $A \in \mathbb{R}^{n \times m}$	$\text{Rg}(A) = r$	"überbestimmtes LGS" $r > n$
	3) $A \in \mathbb{R}^{n \times m}$	$\text{Rg}(A) = r$	"unterbestimmtes LGS" $r < n$

Dimensionsmatrix

$$A = (a_{ij}) = \begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

$n \hat{=}$  Anzahl phys. Größen

$m \hat{=}$  Anzahl Basisgrößen

Im allgemeinen gilt:  $n > m$

$$\text{Rg}(A) = r \leq \min(n, m)$$

# Phys. Größen > # Basisgrößen

$n > r$ , damit gültiger physikalischer Prozess beschrieben wird.

LGS unterbestimmt  $d = n - r \rightarrow d$  dimlose Produkte

1)  $Ax = 0 \quad A \in \mathbb{R}^{n \times n} \quad x \in \mathbb{R}^n$

$$\sum_{j=1}^n a_{ij} k_j = 0 \quad \forall i = 1, \dots, r$$

2) Aufspalten in invertierbare Teilmatrix C

$$\sum_{j=1}^r a_{ij} k_j + \sum_{j=r+1}^n a_{ij} k_j = 0$$

und Rest B  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$

$$A = [B | C] \quad C \in \mathbb{R}^{r \times r}$$

$$x = \begin{bmatrix} y \\ z \end{bmatrix} \quad B \in \mathbb{R}^{r \times (n-r)}$$

$$z \in \mathbb{R}^r$$

$$y \in \mathbb{R}^{n-r}$$

$$\sum_{j=r+1}^n a_{ij} k_j = - \sum_{j=1}^r a_{ij} k_j$$

$$e_z = -By$$

$$z = -C^{-1}By$$

$$\begin{bmatrix} k_{r+1} & \dots & k_n \\ \vdots & \ddots & \vdots \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \end{bmatrix}$$

$$Ax = 0$$

$$By + Cz = 0$$

$$Cz = -By$$

3) C invertieren

$$C^{-1}Cz = -C^{-1}By$$

$$z = -C^{-1}By$$

4) Um ~~repräsentative~~ representative Lösung zu erhalten

Für  $\gamma$  die Einheitsmatrix

→ Eine Fundamentalsystemlösung

$$\begin{aligned} \text{Lösung: } \pi_1 &= P_1 P_2 \dots P_d P_{d+1}^{k_1, d+1} \dots P_n^{k_1, n} \\ \pi_2 &= P_1 P_2 \dots P_d P_{d+1}^{k_2, d+1} \dots P_n^{k_2, n} \\ &\vdots \\ \pi_d &= P_1 P_2 \dots P_d P_{d+1}^{k_d, d+1} \dots P_n^{k_d, n} \end{aligned}$$

$$f(p_1, p_2, \dots, p_n) = 0$$

~~$f(\pi_1, \dots, \pi_d, p_{d+1}, \dots, p_n)$~~

$$f(\pi_1, \dots, \pi_d, p_{d+1}, \dots, p_n) = 0$$

Wir ändern das Einheitsensystem

$$p'_j = p_j \prod_{i=1}^r c_i^{q_{ij}} \quad \forall j = 1, \dots, n$$

$$f(\pi_1, \dots, \pi_d, p'_{d+1} \prod_{i=1}^r c_i^{-q_{i, d+1}}, \dots, p'_n \prod_{i=1}^r c_i^{-q_{i, n}}) = 0$$

$$\ln(p'_j) - \ln(p_j) = \sum_{i=1}^r q_{ij} \ln(c_i) \quad \forall j = d+1, \dots, n$$

Maßstabfaktoren  $c_i$ , so dass  $p_j \Rightarrow \forall j = d+1, \dots, n$

$$\hookrightarrow f(\pi_1, \dots, \pi_d) = 0$$

Formeller Weg:  $W = f(u, \pi, \rho, d)$

	W	U	$\pi$	$\rho$	d
	$h_1$	$h_2$	$h_3$	$h_4$	$h_5$
L	1	1	-1	-3	1
M	1	0	1	1	0
T	-2	-1	-1	0	0

$n = 5$   
 $r = 3$   
 $d = n - r = 2$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 & -3 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ -2 & -1 & -1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \\ h_5 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \\ -2 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_3 \\ h_4 \\ h_5 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} -1 & -3 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_3 \\ h_4 \\ h_5 \end{bmatrix}$$

$$= - \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \\ -2 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix}$$

inverse

$$\begin{bmatrix} h_3 \\ h_4 \\ h_5 \end{bmatrix}$$

$$= - \begin{bmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \\ -2 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} h_3 \\ h_4 \\ h_5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & -1 \\ 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} h_{11} & h_{12} \\ h_{21} & h_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \pi_1 \\ \pi_2 \end{bmatrix}$$

	W	U	$\pi$	$\rho$	d
	$h_1$	$h_2$	$h_3$	$h_4$	$h_5$
$\pi_1$	1	0	-2	1	0
$\pi_2$	0	1	-1	1	1

$$\pi_1 = \frac{W \cdot \rho}{\pi^2}$$

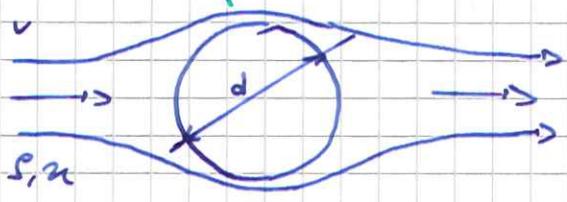
$$\pi_2 = \frac{U \cdot d}{\pi}$$

$\hookrightarrow \pi_1 = \frac{\pi_1}{\pi^2} = \frac{W \cdot \rho}{\pi^2} \left( \frac{\pi}{U \cdot d} \right)^2 = \frac{W \cdot \rho}{U^2 \cdot d^2}$  ebenfalls eine mögliche Lösung!

In [LMT]-System gilt  $F = m \cdot a$   $[F] = \frac{kg \cdot m}{s^2}$   $[F] = M \cdot L \cdot T^{-2}$  (4)

In [LMFT]-System gilt  $F = c \cdot m \cdot a$   $[F] = N$   $[F] = F$   
 ↳ Dimensionsbehaftete Konstante, damit dimensionslos

Intermittierender Weg  $c = \frac{F}{m \cdot a}$   $[c] = M^{-1} L^{-1} T^2 F^1$  (4)



$W = f(u, n, f, d, c)$   
 $[n] = \frac{[v]}{[dv]} = \frac{[F/A]}{T^{-1}} = FT L^{-2}$

	W	U	n	f	d	c	
L	0	1	-2	-3	1	-1	n = 6
M	0	0	0	1	0	-1	r = 4
F	1	0	1	0	0	1	d = 2
T	3	-1	1	0	0	2	

	W/m	U	n	f/c	d	c
L	2	1	-2	-4	1	-1
M	0	0	0	0	0	-1
F	0	0	1	1	0	1
T	-1	-1	1	2	0	2

Fehlende Spalten werden nicht mehr gebraucht, man darf sie aber noch aufschreiben

	W/fcd	U	f/c	d
L	0	1	-2	1
M	0	0	0	0
F	0	0	0	0
T	0	-1	1	0

$\Pi_1 = \frac{W}{U \cdot m \cdot d}$   
 $\Pi_2 = \frac{f \cdot c \cdot U \cdot d}{n}$

Sowohl im [LMT]- als auch im [LMFT]-System ist  $d = 2$  (2)

Fall, dass c als Variable nicht mitgeführt wird:

	W	U	n	f	d
L	0	1	-2	-3	1
M	0	0	0	1	0
F	1	0	1	0	0
T	0	-1	1	0	0

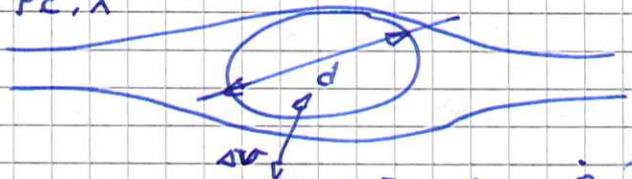
$n = 5$   
 $r = 4$   
 $d = 1$   
 $\Pi_1 = \frac{W}{U \cdot m \cdot d} = \text{const} \rightarrow W \sim U \cdot m \cdot d$

Wird c weggelassen, wird die zugrundeliegende Gesetzmäßigkeit gebrochen!

~~F = c \cdot m \cdot a~~  
 $F = c \cdot m \cdot a$

Das [LMTΘ] - System

$U, \rho c, \lambda$



$$\dot{Q} = f(\Delta U, U, \lambda, \rho c, d)$$

$$\dot{Q} = \frac{1}{r} = \frac{kg \frac{m^2}{s^2}}{s}$$

$$\frac{\dot{Q}}{A} = \dot{q} = -\lambda \frac{dT}{dx}$$

$$[\lambda] = \frac{W/m^2}{\theta/m} = \frac{W}{mK}$$

$$[c] = \left[ \frac{Q}{m \cdot \theta} \right] = \frac{J}{kgK} = \frac{m^2}{s^2K}$$

$n = 6 \quad r = 4$

	$\dot{Q}$	$\Delta U$	$U$	$\lambda$	$\rho c$	$d$
L	2	0	1	1	-1	1
M	0	0	0	0	0	0
T	-3	0	-1	-3	-2	0
Θ	0	1	0	-1	-1	0

	$\frac{\dot{Q}}{A}$	$\Delta U$	$U$	$\lambda$	$\frac{\rho c}{\lambda}$	$d$
L	1	0	1	/	-2	1
M	0	0	0	/	0	0
T	0	0	-1	/	1	0
Θ	1	1	0	/	0	0

	$\frac{\dot{Q}}{A \cdot d}$	$\frac{\rho c \cdot U \cdot d}{\lambda}$				
L	0	/	/	/	0	/
M	0	/	/	/	0	/
T	0	/	/	/	0	/
Θ	0	/	/	/	0	/

$$\pi_1 = \frac{\dot{Q}}{\lambda \Delta U d}$$

$$\pi_2 = \frac{\rho c U d}{\lambda}$$

$$\dot{Q} = \lambda \Delta U d f\left(\frac{\rho c U d}{\lambda}\right)$$

$$Pe = Re Pr$$

Was ist Temperatur?

$$k_B \cdot T = \left\langle \frac{m v^2}{2} \right\rangle$$

$k_B$  = Boltzmann-Konstante

↳ Darstellbar im [LMT] - System

$$[T] = L^2 M T^{-2}$$

	$\dot{Q}$	$\Delta U$	$U$	$\lambda$	$\rho c$	$d$
L	2	2	1	-1	-3	1
M	1	1	0	0	0	0
T	-3	-2	-1	-1	0	0

$n = 6$

$r = 3$

$d = 3$

$$\pi_1 = \frac{\dot{Q}}{\lambda \Delta U d} \quad \pi_2 = \frac{\rho c U d}{\lambda} \quad \pi_3 = \rho c d^3$$

$$\dot{Q} = \lambda \Delta U d f\left(\frac{\rho c U d}{\lambda}, \rho c d^3\right) \quad \text{Wie kann das sein? } k_B = 1.38 \cdot 10^{-23} \frac{J}{K}$$

Seien  $P_i$  - physik. grÖÙen des Originals

$P'_i$  - " " " " Modells

$$P'_j = M_j P_j \quad j = 1, \dots, n$$

$\hookrightarrow$  ~~MaÙstab~~ - / Skalierungsfaktor

VollstÄndige physikalische Ähnlichkeit zu erhalten, muss:

$$\pi_i \stackrel{!}{=} \pi'_i \quad i = 1, \dots, d$$

*nuñ gegeben*

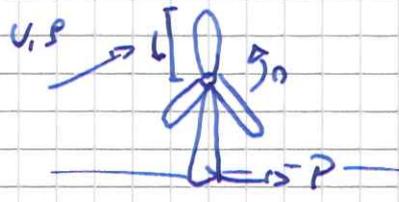
$$\prod_{j=1}^n P_j^{k_{ij}} = \prod_{j=1}^n P'_j{}^{k'_{ij}} = \prod_{j=1}^n M_j^{k_{ij} k'_{ij}} P_j^{k_{ij}} \quad \forall i = 1, \dots, d$$

$$\rightarrow \prod_{j=1}^n M_j^{k_{ij} k'_{ij}} = 1 \quad \forall i = 1, \dots, d \quad \text{Bedingung fÄr VollstÄndige Ähnlichkeit}$$

VollstÄndige Ähnlichkeit: Alle dimensionslosen Produkte zwischen Modell und Original sind gleich.

Bsp: Leistung eines Windrods

$$P = f(L, v, n, \rho)$$



	P	L	v	n	$\rho$
L	2	1	1	0	-3
M	0	0	0	0	0
T	-3	0	-1	-1	0

$$n = 5$$

$$r = 3$$

$$d = 2$$

	$\frac{P}{\rho v^3 L^2}$	$\frac{v}{nL}$	n	$\rho$
L	0	1	0	-3
M	0	0	0	1
T	0	0	-1	0

$$\frac{P}{\rho v^3 L^2} = f\left(\frac{v}{nL}\right)$$

$$\frac{P}{\rho v^3 L^2} = \frac{P'}{\rho' v'^3 L'^2}$$

$$\frac{v}{nL} = \frac{v'}{n'L'}$$

$$\frac{P'}{P} = \left(\frac{\rho'}{\rho}\right) \left(\frac{v'}{v}\right)^3 \left(\frac{L'}{L}\right)^2$$

$$\left(\frac{v'}{v}\right) = \left(\frac{n'}{n}\right) \left(\frac{L'}{L}\right)$$

$$M_P = M_\rho M_v^3 M_L^2$$

$$M_v = M_n M_L$$

$$M_\rho = 1$$

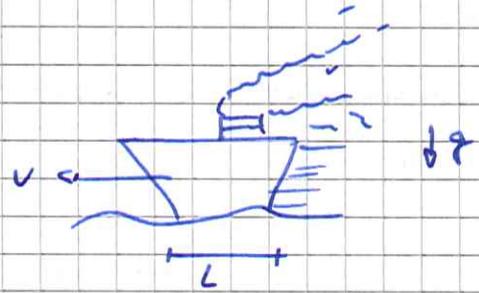
$$M_P = M_v^3 M_L^2$$

$$M_n = \frac{M_v}{M_L}$$

In Windkanal:  $M_L = \frac{1}{100}$ ;  $M_v = 1 \rightarrow M_P = \frac{1}{100^2}$

$$M_n = 100$$

Unvollständige Ähnlichkeit: Bsp Schiff



$$W = f(v, L, \rho, \mu, g)$$

$$n = 6, \quad r = 3, \quad d = 3$$

$$\frac{W}{\rho v^2 L^2} = f\left(\frac{vL}{\nu}, \frac{v^2}{gL}\right)$$

$\downarrow$                        $\downarrow$                        $\downarrow$   
 $C_w$                        $Re$                        $Fr$

Für vollständige Ähnlichkeit müsste gelten

$$Re = Re' \quad Fr = Fr' \quad C_w = C_w'$$

$$\frac{\rho v L}{\mu} = 1; \quad \frac{\rho v^2}{\rho g L} = 1; \quad \frac{\rho v}{\rho g L} = 1$$

Gleiches Fluid:  $\rho_m = \rho_g = 1$

$$M_g = 1$$

$$M_v M_L = 1; \quad \frac{M_v^3}{M_L} = 1;$$

$$\hookrightarrow M_v = M_L \stackrel{!}{=} 1$$

Modell müsste gleich groß und schnell sein wie Original

→ Abwägen, welcher Effekt wichtiger ist: Hier  $Fr' \stackrel{!}{=} Fr$

$$\hookrightarrow M_v^3 = M_L$$

Ansatz

$$C_w = C_{wR}(Re) + C_{wW}(Fr) \quad \text{hier wäre } C_{wW}(Fr) = C_{wV}(Fr)$$

Reibungswiderstand      Wellenwiderstand

Für Modell:  $C_w' = C_{wW}'(Fr') + C_{wR}'(Re')$

Für Original:  $C_w = C_{wW}(Fr) + C_{wR}(Re)$

$$C_w - C_w' = \underbrace{(C_{wW}(Fr) - C_{wW}'(Fr'))}_{=0} + (C_{wR}(Re) - C_{wR}'(Re'))$$

$$C_w - C_w' = C_{wR}(Re) - C_{wR}'(Re')$$

$$C_w = C_w' + (C_{wR}(Re) - C_{wR}'(Re'))$$

$$C_{wR} = \text{const } Re^m \quad \text{turbulent: } m \approx -0.2$$

$$C_w = C_w' - C_{wR}'(Re') \left[ 1 - \left(\frac{Re'}{Re}\right)^m \right]$$

Aufwertungssatz

# Beispiele

## - Schallgeschwindigkeit von Gasen

$$a = f(p, \rho)$$

	a	p	ρ
--	---	---	---

$$n = 3$$

L	1	1	1
---	---	---	---

$$r = 2$$

$$d = 1$$

M	0	1	1
---	---	---	---

T	-1	-2	0
---	----	----	---

	a	$\frac{p}{\rho}$	p
--	---	------------------	---

$$\Pi_1 = a^2 \frac{\rho}{p} \stackrel{!}{=} \text{const}$$

L	1	2	-3
---	---	---	----

$$\Pi_1' = a \sqrt{\frac{p}{\rho}} \stackrel{!}{=} \text{const}$$

M	0	0	1
---	---	---	---

T	-1	-2	0
---	----	----	---

$$a = \text{const} \sqrt{\frac{p}{\rho}}$$

↳ Für kalorisch ideales Gas  $\sqrt{\kappa}$

## - Schallgeschwindigkeit in einem elastischen Körper

$$a = f(E, \rho)$$

E-Modul Dichte

	a	E	ρ
--	---	---	---

$$n = 3$$

L	1	1	1
---	---	---	---

$$r = 2$$

$$d = 1$$

M	0	1	1
---	---	---	---

T	-1	-2	0
---	----	----	---

$$\Pi_1 = a^2 \frac{\rho}{E} \stackrel{!}{=} \text{const} \quad a = \text{const} \sqrt{\frac{E}{\rho}}$$

## - Eigenfrequenz einer gespannten Saite

$$n = f(F, \rho, L)$$

	n	F	ρ	L
--	---	---	---	---

$$n = 4$$

L	0	1	-1	1
---	---	---	----	---

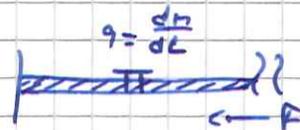
$$r = 3$$

$$d = 1$$

M	0	1	1	0
---	---	---	---	---

T	-1	-2	0	0
---	----	----	---	---

$$\Pi_1 = \frac{F}{\rho n^2 L^2} \rightarrow n = \text{const} \cdot \frac{1}{L} \sqrt{\frac{F}{\rho}}$$



## - Widerstand einer Kugel

$$W = f(v, \rho, \eta, D)$$

$$v = \frac{\eta}{\rho}$$

	W	v	ρ	η	D
--	---	---	---	---	---

L	1	1	1	1	2
---	---	---	---	---	---

M	1	0	0	0	0
---	---	---	---	---	---

T	-2	-1	0	-1	0
---	----	----	---	----	---



Basissgröße kommt nur in einer Variable auf → Masse kann für Problem keine Rolle spielen  
 → Nicht wohl gestellte Aufgabe! Es fehlt die Dichte in W zu dimensionalisieren

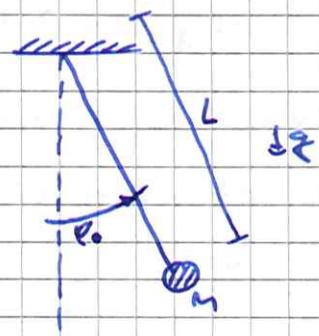
- Pendel

$$\tau = f(L, m, g, \varphi_0)$$

$\tau$	$L$	$m$	$g$	$\varphi_0$
$L$	0	1	0	1
$m$	0	0	0	0
$T$	1	0	0	-2

$n = 5$

$r = 3 \quad d = 2$



Masse nur in der Kugelmasse - kann rausgestrichen werden, spielt für das Problem keine Rolle

$$\pi_1 = \tau \sqrt{\frac{g}{L}} \quad \pi_2 = \varphi_0$$

$$f(\tau \sqrt{\frac{g}{L}}, \varphi_0) = 0 \quad \tau \sqrt{\frac{g}{L}} = f(\varphi_0) = f(-\varphi_0)$$

Für kleine Winkel  $\varphi_0 \rightarrow 0$

Taylorreihenentwicklung um  $\varphi_0 = 0 \quad f(\varphi_0) = q_0 + q_1 \varphi_0^2 + q_2 \varphi_0^4 + \dots$

$\hookrightarrow f(\varphi_0) \approx q_0$

$$\tau \sqrt{\frac{g}{L}} = q_0 \stackrel{!}{=} \text{const} \quad \rightarrow \quad \tau = q_0 \sqrt{\frac{L}{g}}$$

$\ddot{\varphi} + \frac{g}{L} \varphi = 0$  nicht aus der Dimensionsanalyse, weitere physikalische Betrachtung nötig

$$\omega = \sqrt{\frac{g}{L}} \quad \rightarrow \quad \tau = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$$

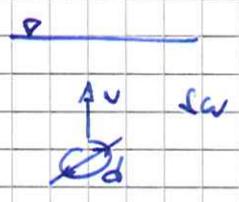
- Aufstiegeschwindigkeit einer Luftblase

$$v = f(d, g, \rho_w, \rho_L)$$

$v$	$d$	$g$	$\rho_w$	$\rho_L$
$L$	1	1	-3	-3
$M$	0	0	1	1
$T$	-1	0	-2	0

$n = 5$

$r = 3 \quad d = 2$

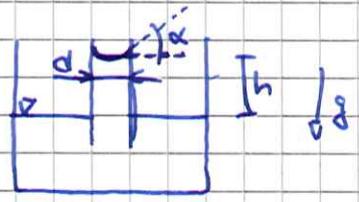


$$\pi_1 = \frac{v}{\sqrt{gd}} \quad \pi_2 = \frac{\rho_L}{\rho_w} \quad \rightarrow \quad \frac{v}{\sqrt{gd}} = f\left(\frac{\rho_L}{\rho_w}\right) \quad \frac{\rho_L}{\rho_w} \ll 1$$

$\hookrightarrow \frac{v}{\sqrt{gd}} = f\left(\frac{\rho_L}{\rho_w}\right) \approx f(0) \stackrel{!}{=} \text{const.} \approx 0,25$

$$v = 0,25 \sqrt{gd}$$

Oberflächenspannung ist nicht flächenspezifisch, sondern längenspezifisch!!!



- Steighöhe in Kapillarrohre

$$h = f(d, \sigma, g, \rho, \alpha)$$

$h$	$d$	$\sigma$	$g$	$\rho$	$\alpha$
$L$	1	1	1	-3	0
$M$	0	0	1	1	0
$T$	0	0	-2	-2	0

$n = 6$

$r = 3 \quad d = 3$

$$\pi_1 = \frac{h}{d} \quad \pi_2 = \frac{\sigma}{\rho g d^2} \quad \pi_3 = \alpha$$

Kapillare Länge  $q = \sqrt{\frac{\sigma}{\rho g}}$ ; ca. 4mm für Wasser  
Was ist eine Größenordnung, in der sowohl Gravitation als auch Oberflächenspannung eine Rolle spielen

$$\frac{h}{d} = f\left(\frac{\sigma}{\rho g d^2}, \alpha\right)$$

70

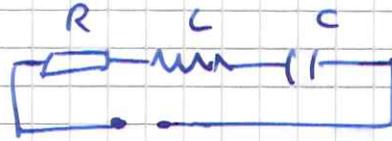
Beobachtung der Messungen:  $h \sim \frac{1}{d}$

Wie kann dieser Zusammenhang eingearbeitet werden in Dimensionslose Produkte?

$$\Pi_1^* = \Pi_1 \Pi_2^{-1} = \frac{\rho g h d}{\sigma}$$

$$\Pi_1^* = f(\alpha) \rightarrow \frac{\rho g h d}{\sigma} = f(\alpha)$$

- Elektrischer Schaltkreis



	$\tau$	L	C	R
L	0	2	-2	2
M	0	1	-1	1
T	1	-2	4	-3
I	0	-2	2	2

$n = 4$   
 $r = 2$      $d = 2$

	$\tau$	LC	C	RC
L	0	0	-2	0
M	0	0	1	0
T	1	2	4	1
I	0	0	2	0

$$\Pi_1 = \frac{\tau}{\sqrt{LC}} \quad \Pi_2 = \frac{\tau}{RC} \quad \frac{\tau}{\sqrt{LC}} = f\left(\frac{RC}{\sqrt{LC}}\right)$$

a)

	v	g	Δs	t	D	n	M
L	1	1	1	0	1	-1	0
M	0	0	1	0	0	1	1
T	-1	-2	0	1	0	-1	0

b) Voller Rang 3,  $\pi_1, \pi_2, \pi_3$  bilden die Einheitsmatrix

$$d = n - T = 7 - 3 = 4$$

c)

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & -2 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & -2 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_5 \\ h_6 \\ h_7 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_5 \\ h_6 \\ h_7 \end{bmatrix} = - \begin{bmatrix} 1 & 1 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & -2 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} h_5 \\ h_6 \\ h_7 \end{bmatrix} = - \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & -2 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} h_5 \\ h_6 \\ h_7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 3 & -3 & -1 \\ -1 & 2 & 0 & -1 \\ -1 & -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \end{bmatrix}$$

$\pi_1$	v	g	Δs	t	D	n	M
$\pi_1$	1	0	0	0	-2	-1	+1
$\pi_2$	0	1	0	0	-3	-2	+2
$\pi_3$	0	0	1	0	+3	-0	-1
$\pi_4$	0	0	0	1	+1	+1	-1

~~$\pi_1 = \frac{vD^2n}{M}$~~   
 ~~$\pi_2 = \frac{gD^2n^2}{M}$~~   
 ~~$\pi_3 = \frac{g\Delta s n}{D^3}$~~   
 ~~$\pi_4 = \frac{tDn}{D^2}$~~

$$\pi_1 = \frac{vM}{D^2n} \quad \pi_2 = \frac{gM^2}{D^3n^2} \quad \pi_3 = \frac{g\Delta s D^3}{M} \quad \pi_4 = \frac{tDn}{M}$$

d) Mit  $t \rightarrow \infty$  geht  $\pi_4$  auch gegen unendlich, kann also keinen Einfluss auf die Endgeschwindigkeit haben!

# Dimensionsanalyse Übung 2

a)

	$M_\lambda$	$k$	$h$	$c$	$\lambda$	$T$
L	-1	2	2	1	1	0
M	1	1	1	0	0	0
T	-3	-2	-1	-1	0	0
$\Theta$	0	-1	0	0	0	<u>1</u>

b)  $\det(h(\lambda T)) \neq 0 \rightarrow$  Voller Rang 4

$d = n - r = 6 - 4 = 2$

c)

$$\begin{bmatrix} -1 & 2 & 2 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ -3 & -2 & -1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} -1 & 2 \\ 1 & 1 \\ -3 & -2 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_3 \\ h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} h_3 \\ h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = - \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} -1 & 2 \\ 1 & 1 \\ -3 & -2 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} h_3 \\ h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ -2 & -1 \\ 5 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix} = 0$$

	$M_\lambda$	$k$	$h$	$c$	$\lambda$	$T$
$\Pi_1$	1	0	-1	-2	5	0
$\Pi_2$	0	1	-1	-1	1	1

$$\Pi_1 = \frac{M_\lambda \lambda^5}{h c^2} \quad \Pi_2 = \frac{k \lambda T}{h c}$$

a)

$g$	$M$	$A$	$V$	$g_e$	$h$
L	1	0	2	-3	1
M	0	1	0	1	0
$\tau$	-2	0	0	-1	0

b)  $\tau = 3$ ,  $[gMA]$  bilden eine Matrix mit Dreiecksgestalt  
 $d = 7 - 1 = 6 - 3 = 3$

c)

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & | & 1 & -3 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & | & 0 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 0 & | & -1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & -3 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = - \begin{bmatrix} 1 & -3 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & -3 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \end{bmatrix}$$

$$\pi_1 = \frac{g_e}{\sqrt{2}} \quad \pi_2 = \frac{M}{g_e h^3} \quad \pi_3 = \frac{A}{h^2}$$

$$\pi_1 = 0 \quad \pi_2 = 0 \quad \pi_3 = 0$$

$$\pi_1 = 0 \quad \pi_2 = 0 \quad \pi_3 = 0$$

$$\pi_1 = \frac{g_e}{\sqrt{2}} \quad \pi_2 = \frac{M}{g_e h^3} \quad \pi_3 = \frac{A}{h^2}$$

d)  $g_e = 0,5 g_e \quad M_x = 2 \quad M_e = 1$

~~$M_g = \frac{g_e}{g_e} = 1$~~   ~~$M_x = \frac{M_x}{M_e}$~~   $M = V \cdot \rho$  bleibt gleich

$V \sim x^3 \rightarrow$  Massenverhältnis

$$\frac{M_x}{M_e} = 2$$

$A \sim x^2 \rightarrow$  Flächenverhältnis

$$\frac{A_x}{A_e} = 4$$

e)

$$\left( \frac{M_2}{M_1} \right)$$

Herzweite  $\frac{1}{2}$  damit Sprunghöhe gleich bleibt

Für Vollständige Ähnlichkeit:

$$\frac{M_2 M_6}{M_1^2} = 1 \quad \frac{M_2}{M_1 M_6^2} = 1 \quad \frac{M_2}{M_6^2} = 1$$

$$M_2 = M_6^2$$

$$M_2 = 0,15 \quad \text{~~M_2 = 0,15~~} \quad M_2 = 0,4$$

$$M_6 = \sqrt{M_2} = 2$$

$$M_1 = \sqrt{M_2 M_6} = 1$$

f)

$$M_2 = \sqrt{M_1} = 2$$

$$M_1 = \sqrt{M_2 M_6} = \sqrt{2}$$

a)

	$\alpha$	$v$	$c_p$	$\rho$	$\eta$	$\lambda$	$L$
L	0	1	2	-3	-1	1	1
M	1	0	0	1	1	0	0
T	-3	-1	-2	0	-1	-3	0
$\Theta$	-1	0	-1	0	0	-1	0

b)  $[C_p \eta \rho L]$  hat Dreieckform  $\rightarrow r = 4$

$d = n - r = 7 - 4 = 3$

c)

0	1	2	-3	-1	1	1	$h_1$
1	0	0	1	1	0	0	$h_2$
-3	-1	-2	0	-1	0	0	$h_3$
-1	0	-1	0	0	0	0	$h_4$
							$h_5$
							$h_6$
							$h_7$

= 0

$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 0 \\ -3 & -1 & -2 \\ -1 & 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{matrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \end{matrix} = \begin{bmatrix} -3 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{matrix} h_4 \\ h_5 \\ h_6 \\ h_7 \end{matrix}$

$\begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -4 & -1 & 1 \\ 2 & 0 & -3 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_4 \\ h_5 \\ h_6 \\ h_7 \end{bmatrix}$

~~$\Pi_1 = \frac{\alpha L}{\lambda}$~~   
 ~~$\Pi_2 = \frac{v \rho L}{\eta}$~~   
 ~~$\Pi_3 = \frac{c_p \eta}{\lambda}$~~

$\Pi_1 = \frac{\alpha L}{\lambda}$      $\Pi_2 = \frac{v \rho L}{\eta}$      $\Pi_3 = \frac{c_p \eta}{\lambda}$

d)  $\Pi_1$  ist Dim. loser Temperaturgradient =  $\frac{\text{Wärmeübergang}}{\text{Wärmeleitung im Fluid}}$  Nusselt

$\Pi_2$  ist Reynolds Zahl =  $\frac{\text{Trägheitskräfte}}{\text{Zähigkeitskräfte}}$

$\Pi_3$  ist Prandtl Zahl =  $\frac{\text{Wärmekapazität} \cdot \text{DYN. Viskosität}}{\text{Wärmeleitfähigkeit}}$

# Dimensionsanalyse Übung 5

a)

	$\omega$	$P$	$R$	$G$
$L$	0	-3	1	3
$M$	0	1	0	-1
$r$	-1	0	0	-2

b)  $[W P R]$  ist in Dreieckform  $\rightarrow r=3$

$$d = n - r = 4 - 3 = 1$$

c)

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -3 & 1 & 3 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} [h_1] + \begin{bmatrix} -3 & 1 & 3 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_2 \\ h_3 \\ h_4 \end{bmatrix} = 0$$

$$[h_1] = \begin{bmatrix} -1/2 \\ 0 \\ -1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_2 \\ h_3 \\ h_4 \end{bmatrix}$$

$$\pi_1 = \frac{\omega}{\sqrt{PG}}$$

d) Der Radius  $R$  hat keinen Einfluss auf die Frequenz  $\omega$

e) ~~konstant~~ <sup>const.</sup> ~~über  $\sqrt{PG}$~~

$$\frac{\omega}{\sqrt{PG}} = \text{const} \rightarrow \omega = \text{const} \cdot \sqrt{PG}$$

f)  $\frac{M_\omega}{M_P^{1/2} M_G^{1/2}} = 1 \quad M_\omega = 7,2 \quad M_G = 7$

$$M_P = 7,44$$

Der neue Stern hat die 7,44 fache Dichte unserer Sonne

a)

	Q	v	L	t	g	T
L	2	1	1	0	1	0
T	1	0	0	0	0	1
T	-2	-1	0	1	-2	0

~~Quotientenmatrix~~

b)

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ -2 & -1 & 0 & 1 & -2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = 0$$

[Q n L] Dreiecksmatrix  $\rightarrow r = 2$

$d = n - r = 6 - 2 = 3$

c)

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ -2 & -1 & 0 & 1 & -2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ -2 & -1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & -1 & -2 \\ -2 & -1 & -1 \\ -1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \end{bmatrix}$$

<del><math>\pi_1</math></del>	v	L	t	g	T
$\pi_1$	1	0	0	-2	-2
$\pi_2$	0	1	0	-1	-1
$\pi_3$	0	0	1	-2	-1

~~$\pi_1 = \frac{Q}{L^2 g^2 T^2}$   $\pi_2 = \frac{v}{L g}$   $\pi_3 = \frac{L}{L^2 g}$~~

$\pi_1 = \frac{Q}{L^2 g^2 T^2}$      $\pi_2 = \frac{v}{L g}$      $\pi_3 = \frac{L}{L^2 g}$

d)  $\frac{M_Q}{M^2 M_g^2 \pi_1} = 1$      $M_g = 0.763 = \frac{g M}{L^2}$      ~~$M_g = 1$~~

$\frac{M_v}{M L M_g} = 1$      $M_t = 1$

$\frac{M_L}{M^2 M_g} = 1$      ~~$M_L = 1$~~

e)  $M_v = 7$  ;  $M_L = 0,762$  ;  $M_Q = 0,02657$  ;  $M_E = 7$

f)  $M_Q = 7$  ;  $M_E = 6,735$  ;  $M_v = 6,735$  ;  $M_L = 6,735$

Belegt-Vorführung dauert 552,2 Minuten ( $M_E = 90 \text{ Min}$ )

g) Bühne muss mind. 67,35 m lang sein ( $M_L = 70 \text{ m}$ )

h)  $M_L = 7$  ;  $M_E = 2,477$  ;  $M_v = 2,477$  ;  $M_Q = 0,763$

Vorführung dauert 222,9 min

i) Tänzer muss 76,3% der Sprungenergie aufbringen

j)  $M_v$  zwischen Erde und Mond ist  $(2,477)^{-1} = 0,4037$

Dimensionsanalyse Übung 7

(7)

a)  $P_C \frac{\partial T}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial x} (\lambda(T) \frac{\partial T}{\partial x})$

$\lambda(T) = \lambda_0 \left( 1 + \frac{(T-T_0)}{(T_w-T_0)} \right)$

	$T-T_0$	$T_w-T_0$	$a$	$x$	$t$
$L$	0	0	2	1	0
$M$	0	0	0	0	0
$T$	1	0	-1	0	1
$\Theta$	1	1	0	0	0

b)  $M$  kommt nicht vor,  $x, t, T-T_0$  sind offensichtlich lin. unabhängig

$r = 3$

$d = n - r = 2$

c) 
$$\begin{bmatrix} T-T_0 & x & T_w-T_0 & a & t \\ 0 & 1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \\ h_5 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_3 \\ h_4 \\ h_5 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} h_3 \\ h_4 \\ h_5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1/2 \\ 0 & -1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{matrix} \pi_1 & T-T_0 & x & T_w-T_0 & a & t \\ \pi_1 & 1 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ \pi_2 & 0 & 1 & 0 & -1/2 & -1/2 \end{matrix}$$

$$\begin{matrix} \pi_1 = \frac{T-T_0}{T_w-T_0} = \Theta \\ \pi_2 = \frac{x}{\sqrt{a t}} = \mu \end{matrix}$$

d)  $\lambda(\Theta) = \lambda_0 (1 + \Theta)$

e)  ~~$\frac{\partial}{\partial t} \dots$~~   $T = \Theta(T_w - T_0) + T_0$

$$\frac{\partial}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial \Theta} \frac{\partial \Theta}{\partial t} = \frac{-x}{2t\sqrt{a t}} \frac{\partial}{\partial \Theta} = -\frac{\mu}{2t} \frac{\partial}{\partial \Theta}$$

$$\frac{\partial}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial \Theta} \frac{\partial \Theta}{\partial x} = \frac{1}{\sqrt{a t}} \frac{\partial}{\partial \Theta}$$

$$P_C \frac{\partial (\Theta(T_w - T_0) + T_0)}{\partial \Theta} \frac{\mu}{2t} = \frac{1}{\sqrt{a t}} \frac{\partial}{\partial \Theta} (\lambda(\Theta)) \frac{\partial (\Theta(T_w - T_0) + T_0)}{\partial \Theta} \frac{1}{\sqrt{a t}}$$

$$= \frac{1}{a t} \lambda(\Theta) (T_w - T_0) \frac{\partial^2 \Theta}{\partial \Theta^2}$$

$$= \frac{1}{a} \lambda(\Theta) \frac{\partial^2 \Theta}{\partial \mu^2}$$
 gewöhnliche DGL

$\mu \rightarrow \infty: \Theta = 0$

$\mu = 0: \Theta = 1$

# Dimensionsanalyse Übung 8

a)

	T	Ta	r	t	q
L	0	0	1	0	2
M	0	0	0	0	0
r	0	0	0	1	-1
Θ	1	1	0	0	0

b) [r t T] bilden Einheitsmatrix, M Nullzeile

$r = 3$

$d = n - r = 2$

c)

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ T & r & Ta & t & q \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \\ h_5 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_3 \\ h_4 \\ h_5 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} h_1 \\ h_4 \\ h_5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1/2 \\ 0 & -1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_2 \\ h_3 \end{bmatrix}$$

$\pi_1$

T	r	Ta	t	q
1	0	-1	0	0

$\pi_1 = \frac{T}{Ta} = 0$

$\pi_2$

r	t
0	1

$\pi_2 = \frac{r}{\sqrt{at}} = \infty$

d)  $\frac{\partial}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial n} \frac{\partial n}{\partial t} = -\frac{n}{2t} \frac{\partial}{\partial n}$

$\frac{\partial}{\partial r} = \frac{\partial}{\partial n} \frac{\partial n}{\partial r} = \frac{1}{\sqrt{at}} \frac{\partial}{\partial n}$

$\frac{\partial^2}{\partial r^2} = \frac{\partial}{\partial r} \left( \frac{\partial}{\partial n} \right) = \frac{1}{at} \frac{\partial^2}{\partial n^2}$

$\frac{1}{r} = \frac{1}{\sqrt{at}n}$

$\rho C_p \cdot \frac{\partial \Theta}{\partial n} \left( -\frac{n}{2t} \right) = \lambda \left( \frac{1}{at} \frac{\partial^2 \Theta}{\partial n^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial \Theta}{\partial n} \frac{1}{\sqrt{at}} \right)$

$-\rho C_p \frac{\partial \Theta}{\partial n} \frac{\partial n}{\partial t} = \lambda \left( \frac{1}{at} \frac{\partial^2 \Theta}{\partial n^2} + \frac{1}{atn} \frac{\partial \Theta}{\partial n} \right)$

$-\frac{\rho C_p n}{2} \frac{\partial \Theta}{\partial n} = \lambda \left( \frac{1}{a} \frac{\partial^2 \Theta}{\partial n^2} + \frac{1}{an} \frac{\partial \Theta}{\partial n} \right)$  gewöhnliche DGL

$\lambda \frac{1}{Ta} \frac{\partial \Theta}{\partial n} \Big|_{n=0} \frac{1}{\sqrt{at}} = -\dot{\Theta} \rightarrow \frac{\partial \Theta}{\partial n} \Big|_{n=0} = -\frac{\dot{\Theta} \sqrt{at}}{\lambda Ta}$

$\lim_{n \rightarrow \infty} (\Theta \frac{1}{Ta}) = \frac{1}{Ta} \rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} (\Theta) = 1$

a)  $v$   $G$   $R$   $M$ 

$$\begin{array}{l} L \\ M \\ T \end{array} \begin{array}{cccc} 1 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 1 \\ -1 & -2 & 0 & 0 \end{array}$$

b) [GMR] bilden Dreiecksgestalt  $\rightarrow$  voller Rang

$$r = 3$$

$$d = n - r = 1$$

$$c) \begin{bmatrix} 1 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 1 \\ -1 & -2 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 3 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ -2 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_2 \\ h_3 \\ h_4 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} h_2 \\ h_3 \\ h_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1/2 \\ 1/2 \\ -1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \end{bmatrix}$$

$$v = \sqrt{\frac{R}{GM}}$$

d)  ~~$v = \sqrt{\frac{R}{GM}} \cdot \text{const.}$~~ 

$$v = \sqrt{\frac{GM}{R}} \cdot \text{const.} = f(G, M, R)$$

e) ~~Einsetzen ergibt~~

$$\text{Einsetzen ergibt: const} = 1,476$$

f) Einsetzen ergibt:  $v_{\text{Orbit}} = 678,2 \frac{\text{km}}{\text{s}}$ g) Einsetzen ergibt:  $R_{\text{Erdmittelschicht}} = 1,88 \text{ km}$

3)

a)

	F	L	$\Delta T$	$\alpha_L$	E	A
L	1	1	0	0	-1	2
H	1	0	0	0	1	0
T	-2	0	0	0	-2	0
$\Theta$	0	0	1	-1	0	0

b)

~~BEZUG~~ zeigt: drei jeweils mit anderen abhängige Spalten  
 Kernvoller Rang F-A zeigt: drei Spalten sind jeweils mit einer anderen Spalte abhängig  $\rightarrow r=3$   
~~anzahl~~  $d = r - T = 3$

~~Einheitsmatrix~~

c)

lin. Abh. 
$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & -1 & 2 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 0 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = 0$$

~~$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & -1 & 2 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 0 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = 0$$~~

~~$$\begin{bmatrix} h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = 0$$~~

~~lös lösen~~

Wegsch 
$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & -1 & 2 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & 0 \\ -1 & -\frac{1}{2} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{matrix} \pi_1 & 1 & 0 & 0 & 0 & -1 & -1 & \pi_1 = \frac{F}{EA} \\ \pi_2 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & \pi_2 = \frac{L}{\sqrt{A}} \\ \pi_3 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 0 & \pi_3 = \frac{\Delta T}{\alpha_L} = \Delta T \alpha_L \end{matrix}$$

d)

$$\pi_1 = C \pi_2^{\epsilon_1} \pi_3^{\epsilon_2}$$
  

$$\frac{F}{EA} = C \left( \frac{L}{\sqrt{A}} \right)^{\epsilon_1} (\Delta T \alpha_L)^{\epsilon_2}$$
  

$$F = EA C \left( \frac{L}{\sqrt{A}} \right)^{\epsilon_1} (\Delta T \alpha_L)^{\epsilon_2} = f(L, EA, L, \Delta T, \alpha_L, C, \epsilon_1, \epsilon_2)$$

1  
a)

	F	w	n	D	V	P
L	1	0	-1	1	1	-3
M	1	0	1	0	0	1
T	-2	-1	-1	0	-1	0

b) [VSD] Dreiecksgestalt  $\rightarrow$  voller Rang

$r = 3$

$d = n - r = 3$

c) 
$$\left[ \begin{array}{ccc|cc} 1 & 0 & -1 & 1 & 1 & -3 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ -2 & -1 & -1 & 0 & -1 & 0 \end{array} \right] \begin{array}{l} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{array} = 0$$

$$\left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & -1 & h_1 & h_2 & h_3 \\ 0 & 0 & 1 & h_2 & h_2 & h_3 \\ -2 & -1 & -1 & h_3 & h_4 & h_5 \end{array} \right] = 0$$

$$\begin{array}{l} h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{array} = \begin{array}{l} -2 \quad 1 \quad -1 \\ -2 \quad -1 \quad -1 \\ -1 \quad 0 \quad -1 \end{array} \begin{array}{l} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \end{array}$$

	F	w	n	D	V	S
$\Pi_1$	1	0	0	-2	-2	-1
$\Pi_2$	0	1	0	1	-1	0
$\Pi_3$	0	0	1	-1	-1	-1

$\Pi_1 = \frac{F}{D^2 V^2 P}$       $\Pi_2 = \frac{wD}{V}$       $\Pi_3 = \frac{n}{DV P}$

d)  $\frac{M_F}{M_D^2 M_V M_P} = 1$       $\frac{M_w M_D}{M_V} = 1$       $\frac{M_n}{M_D M_V M_P} = 1$

c)  $M_D = 5 = \frac{M_{oriz}}{M_{modell}}$       $M_P = 1$       $M_n = 1$      Einsetzen ergibt:

$M_V = \frac{1}{5}$       $M_w = \frac{1}{25}$       $M_F = 1$

f)  $\frac{M_{oriz}}{M_{modell}} = 2$       $\frac{M_{pot}}{M_{produkt}} = 1,25$      Einsetzen ergibt:

$M_{av} = 0,32$       $M_w = 0,064$       $M_F = 3,2$

a)

	N	P	L	$\sigma$	$g$
L	0	-3	1	0	1
M	0	1	0	1	0
$\tau$	0	0	0	-2	-2

b)  $[0 \ P \ L]$  Dreieckform  $\rightarrow$  Volles Rang

$r = 3$

$d = n - r = 2$

c)

$$\begin{bmatrix} 0 & -3 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \\ h_5 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} 0 & -3 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_3 \\ h_4 \\ h_5 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} h_3 \\ h_4 \\ h_5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 3 \\ 0 & -1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix}$$

$\pi_1$	1	0	0	0	0	$\pi_1 = N$
$\pi_2$	0	1	3	-1	2	$\pi_2 = \frac{PL^3g^2}{\sigma}$

d)  $\pi_1 = C \pi_2^E = \text{const}$

man teilt doppelten und halbes N durch doppelte heraus

~~$N = C \left( \frac{PL^3g^2}{\sigma} \right)^E$~~

$\frac{1}{2} = \frac{N'}{N} = \frac{C \left( \frac{PL^3g^2}{\sigma} \right)^E}{C \left( \frac{PL^3g^2}{\sigma} \right)^E} = 2^E \rightarrow E = -1/2$

e)  $\sigma$  &  $g$  immer gleich  $\rightarrow$  zu C zusammengefasst

~~$\text{P} = 1.8 \text{ m}$   $N_{\text{mass}} = 7$~~

~~$[C] = \frac{L^3}{s^2} \cdot \frac{M^2}{L^3} \cdot \frac{L^2}{s^2} \cdot \frac{L^2}{M^2} \cdot \frac{M}{N} = \frac{L^2}{s^2 N}$~~

~~$= \frac{L^2}{s^2} \cdot \frac{M^2}{L^3} = \frac{M^2}{s^2 L}$~~

$N = C \frac{\sigma}{PL^3g^2}$

$N = \frac{C}{L^2}$

mit  $C = C \frac{\sigma}{PL^3g^2}$

$[C] = M^3 \rightarrow [c] = \left( \frac{M}{s} \right)^2$

$\downarrow$  eig L, nicht  $L^2$

3)  
a)

	V	ΔP	q	R	P	z
L	1	-3	1	1	-3	<del>z-1</del>
M	0	1	0	0	1	<del>z-1</del>
T	-1	0	-2	0	0	<del>z-1</del>

b) [M PR] Dreiecksform → voller Rang

$r = 3$

$d = n - r = 3$

c)

$$\begin{bmatrix} 1 & -3 & 1 & 1 & -3 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & -2 & 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -3 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & -3 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 3 \\ +1 & -1 & 2 \\ -1 & 0 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \end{bmatrix}$$

	V	ΔP	q	R	P	z	
$\pi_1$	1	0	0	<del>1</del>	+1	-1	$\pi_1 = \frac{VPR}{R^2 z}$
$\pi_2$	0	1	0	0	-1	0	$\pi_2 = \frac{\Delta P}{P}$
$\pi_3$	0	0	1	3	2	-2	$\pi_3 = \frac{PR^3 P^2}{z^2}$

d)  $[\pi_1] = \frac{M^3 L^2}{s^2} \frac{kg}{m^3} \frac{m^3}{m^3} \frac{m^3}{m^3} = \frac{M^3 L^2}{s^2}$

$\frac{M^3 L^2}{s^2} \frac{kg}{m^3} \frac{m^3}{m^3} \frac{m^3}{m^3} = [1]$

$[\pi_2] = \frac{P}{P} = [1]$

$[\pi_3] = \frac{\frac{M^3 L^2}{s^2} \frac{kg}{m^3} \frac{m^3}{m^3} \frac{m^3}{m^3}}{(\frac{kg}{m^3})^2} = [1]$

Fehler in GDP?

2)

0)

	$\sigma$	D	P	E	V
L	-1	1	-3	-1	1
M	1	0	1	1	0
T	-2	0	0	-2	-1

b)  $[\sigma PD]$  bilden Dreiecksform  $\rightarrow$  voller Rang

$r = 3$

$d = n - r = 2$

c)

$$\begin{bmatrix} -1 & 1 & -3 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 0 & -2 & -1 \end{bmatrix} \begin{matrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \\ h_5 \end{matrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 0 \\ -2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_3 \\ h_4 \\ h_5 \end{bmatrix} = 0$$

~~$$\begin{bmatrix} -1 & 1 & -3 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 0 & -2 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \\ h_5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ -1 & -1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix}$$~~

~~$\sigma$  P D E V~~

~~alle Größen sind relevant~~

	$\sigma$	D	P	E	V
$\pi_1$	1	0	-1	-1	0
$\pi_2$	0	1	0	-1	2

$$\pi_1 = \frac{\sigma}{DE} \quad \pi_2 = \frac{P}{EV^2}$$

d) Alle 6 Größen sind relevant, da  $\sigma \sim D, E$  in  $\pi_1$  und  $\sigma \sim V, P$  in  $\pi_2$

e)  $\Pi_1 = C \Pi_2^{E_1} \Pi_3^{E_2}$

$$\frac{VR^3}{\mu} = C \left(\frac{\Delta p}{\rho}\right)^{E_1} \cdot \left(\frac{gR^3 \rho^2}{\eta^2}\right)^{E_2}$$

$$V = \frac{\mu}{R^3} C \left(\frac{\Delta p}{\rho}\right)^{E_1} \left(\frac{gR^3 \rho^2}{\eta^2}\right)^{E_2} = f(R, \Delta p, \mu, \rho, g, C, E_1, E_2)$$

f)  $F_A = FR$

$$V \Delta p g = \frac{4}{3} \pi R^3 \Delta p g = 6 \pi R^3 \mu V$$

$$V = \frac{2}{3} \frac{g \Delta p R^3 \rho^2}{\eta^2} = C \left(\frac{\Delta p}{\rho}\right)^{E_1} \left(\frac{gR^3 \rho^2}{\eta^2}\right)^{E_2}$$

~~$$\frac{2}{3} \frac{g \Delta p R^3 \rho^2}{\eta^2} = \frac{2}{3} \frac{\Delta p}{\rho} \frac{gR^3 \rho^2}{\eta^2}$$~~

$$C = \frac{2}{3} \quad E_1 = E_2 = 1$$

⑦

Dimensionanalyse SS 201

76:30

⑦

a)

	L	f	v	g	H	t
L	1	0	1	1	1	0
M	0	0	0	0	0	0
$\tau$	0	-1	-1	-2	0	1

b)  $[L_f]$  lin. unabhängig, M ist Nullzeile

$$r = 2$$

$$d = n - r = 4$$

c)

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & -2 & 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \\ h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -1 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} h_5 \\ h_6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \end{bmatrix}$$

	L	f	v	g	H	t
$\pi_1$	1	0	0	0	-1	0
$\pi_2$	0	1	0	0	0	1
$\pi_3$	0	0	1	0	-1	1
$\pi_4$	0	0	0	1	-1	2

$$\pi_1 = \frac{L}{H} \quad \pi_2 = ft \quad \pi_3 = \frac{vt}{H} \quad \pi_4 = \frac{gt^2}{H}$$

d)  $\frac{M_L}{M_H} = 1$  ;  $M_f M_t = 1$  ;  $\frac{M_v M_t}{M_H} = 1$  ;  $\frac{M_g M_t^2}{M_H} = 1$

e)  $\frac{\text{Anmodell}}{\text{Original}} = \frac{120}{24} = 5 = M_f$  ;  $M_g = 1$

$$M_f M_t = 1 \quad \rightarrow \quad M_t = \frac{1}{5}$$

$$\frac{M_g M_t^2}{M_H} = 1 \quad \rightarrow \quad M_H = \frac{1}{25} ; M_v = \frac{1}{5}$$

$$M_L = \frac{1}{25}$$

f)  $L_{\text{original}} \cdot M_L = L_{\text{modell}} = 76,8 \text{ cm}$

$$V_{\text{original}} \cdot M_v = V_{\text{modell}} = 28 \frac{\text{km}}{\text{h}}$$

7.7

a)

	f	m	D	P	g
L	0	0	1	-3	1
m	0	1	0	1	0
T	-1	0	0	0	-2

b)  $[DM-f]$  bilden Einheitsmatrix

$r = 3$

$d = n - r = 2$

c)

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & -3 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \\ h_5 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & -3 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_3 \\ h_4 \\ h_5 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} h_3 \\ h_4 \\ h_5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/2 & -3 \\ 0 & -1 \\ -1/2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix}$$

$\pi_1 = 1 \quad 0 \quad 1/2 \quad 0 \quad -1/2$        $\pi_1 = f \sqrt{\frac{D}{g}}$

$\pi_2 = 0 \quad 1 \quad -3 \quad -1 \quad 0$        $\pi_2 = \frac{m}{D^3 P}$

f    m    D    P    g

d)  $M_f = \sqrt{\frac{M_D}{M_g}} = 1$  ;  $\frac{M_m}{M_D^2 M_g} = 1$

e)  $M_D = \frac{1}{100}$      $M_g = 0.78$        $m_{orig.} = 18000 \text{ t}$   
 $\frac{M_m}{M_D^2 M_g} = 1 \rightarrow M_m = 7.8 \cdot 10^{-7} = \frac{m_{modell}}{m_{orig.}}$

$m_{modell} = 74.04 \text{ kg}$

$f_{modell} = 0.68 \text{ Hz}$       mit  $M_f = \sqrt{\frac{M_D}{M_g}} = 1$  ;  $M_g = 1$

$M_f = 10 = \frac{f_{modell}}{f_{orig.}}$

$f_{orig.} = 0.068 \text{ Hz}$

a)

	$\alpha$	D	$\lambda$	$\Delta T$	U	P	$n$	$C_p$
L	0	1	1	0	1	-1	-1	2
M	1	0	1	0	0	1	1	0
N	-3	0	-3	0	-1	0	-1	-2
G	-1	0	-1	1	0	0	0	-1

b)  $[K U P D]$  bilden Matrix in Dreieckform  $\rightarrow$  Voller Rang

$$r = G$$

$$d = n - r = 4$$

c)

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 & | & 1 & -1 & -1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & | & 0 & 1 & 1 & 0 \\ -3 & 0 & -3 & 0 & | & -1 & 0 & -1 & -2 \\ -1 & 0 & -1 & 1 & | & 0 & 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \\ h_5 \\ h_6 \\ h_7 \\ h_8 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ -3 & 0 & -3 & 0 \\ -1 & 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & -1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_5 \\ h_6 \\ h_7 \\ h_8 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} h_5 \\ h_6 \\ h_7 \\ h_8 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 & -2 \\ -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & -2 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \end{bmatrix}$$

	$\kappa$	D	$\lambda$	$\Delta T$	U	P	$n$	$C_p$
$\pi_1$	1	0	0	0	-1	-1	0	-1
$\pi_2$	0	1	0	0	1	1	-1	0
$\pi_3$	0	0	1	0	0	0	-1	-1
$\pi_4$	0	0	0	1	-2	0	0	-1

$$\pi_1 = \frac{\alpha}{U P C_p}$$

$$\pi_2 = \frac{D U P}{n}$$

$$\pi_3 = \frac{\lambda}{n C_p}$$

$$\pi_4 = \frac{\Delta T C_p}{\nu^2}$$

d)

$$\frac{\pi_1 \cdot \pi_2}{\pi_3} = \frac{\alpha D}{\lambda} \hat{=} \text{Nusselt-Zahl}$$